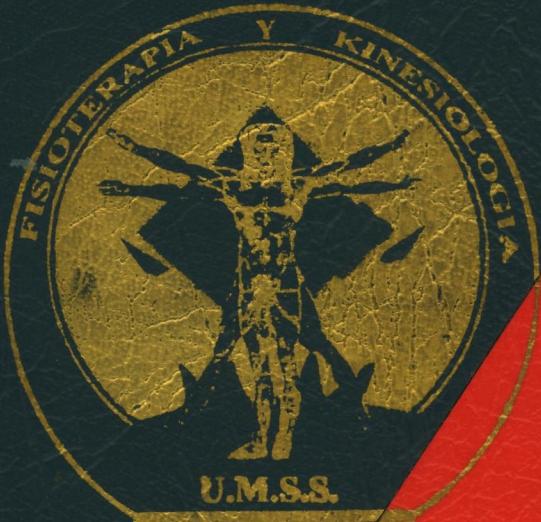




UNIVERSIDAD MAYOR DE SAN SIMON  
FACULTAD DE MEDICINA  
CARRERA DE FISIOTERAPIA Y KINESIOLOGIA



**SISTEMA DE RODIZIO ERGONOMICO PARA  
DISMINUIR EL DISCONFORT DE MIEMBROS  
SUPERIORES POR MOVIMIENTOS REPETITIVOS  
EN LOS TRABAJADORES DE LA PIZZERIA  
OVERTIME EN LA GESTION II/2017**

Tesis para obtención de la Licenciatura  
en Fisioterapia y Kinesiología

TUTOR: Lic. Mariana Veliz  
ESTUDIANTE: Daniel Samuel Acha Faro

Cochabamba - Bolivia  
2018



**UNIVERSIDAD MAYOR DE SAN SIMÓN  
FACULTAD DE MEDICINA  
CARRERA DE FISIOTERAPIA Y KINESIOLOGÍA**



**SISTEMA DE RODIZIO ERGONOMICO PARA  
DISMINUIR EL DISCONFORT DE MIEMBROS  
SUPERIORES POR MOVIMIENTOS REPETITIVOS  
EN LOS TRABAJADORES DE LA PIZZERIA  
OVERTIME EN LA GESTION II/2017**

Tesis para obtención de la Licenciatura  
en Fisioterapia y Kinesiología

**TUTOR:** Lic. Mariana Veliz

**ESTUDIANTE:** Daniel Samuel Acha Pardo

**Cochabamba – Bolivia**

**2018**

# **INDICE**

## **CAPITULO I INTRODUCCION**

1.1 Antecedentes generales.....	2
1.2 Definición del problema.....	2
1.2.1 Identificación y descripción del problema.....	2
1.2.2 Formulación del problema.....	2
1.3 Hipótesis.....	2
1.4 Objetivos.....	2
1.4.1 Objetivo general.....	2
1.4.2 Objetivo específico.....	2
1.5 Justificación.....	3

## **CAPITULO II MARCO TEORICO REFERENCIAL**

2.1 Ergonomía.....	4
2.2.1 Historia de la ergonomía.....	5
2.2.2 Tipos de ergonomía.....	7
2.2.3 Objetivos de la ergonomía.....	8
2.2.4 Salud y seguridad.....	9
2.2.5 Productividad y eficacia.....	9
2.2.6 fiabilidad y calidad.....	9
2.2.7 Satisfacción en el trabajo y desarrollo personal.....	10
2.3 Carga de trabajo.....	11
2.3.1 Carga de trabajo aceptable en el trabajo repetitivo .....	11
2.4 Fatiga general.....	12
2.5 Fatiga y recuperación.....	13
2.6 Modelos de fatiga.....	13
2.7. Biomecánica del hombro.....	14
2.7.1 Complejo muscular.....	16
2.8. Biomecánica codo.....	17
2.8.1 Movimiento de flexo extensión.....	17
2.8.2 Movimiento de pronosupinación.....	19
2.9 Biomecánica muñeca.....	20
2.9.1 Movimiento de flexión-extensión.....	20
2.9.2 Movimiento de inclinación radial-cubital.....	22
2.9.3 Transmisión de cargas a través de la muñeca.....	23

2.9.4 Mecanismos estabilizadores del carpo.....	25
2.9.5 Mecanismo de estabilización radiocarpiana.....	25
2.9.6 Mecanismo de estabilización de la hilera proximal.....	25
2.9.7 Mecanismo de estabilización mediocarpiana.....	26
2.9.8 Mecanismo de estabilización de la hilera distal.....	26
2.10 Factores de riesgo.....	27
2.10.1 Entre los factores de riego individuales.....	27
2.10.2 Factores de riesgos laborales.....	27
2.10.3 Posturas forzadas, posturas mantenidas.....	28
2.10.4 Manipulación de cargas.....	29
2.10.5 Repetitividad.....	30
2.11 Rodizio ergonómico.....	31
2.12 Marco Referencial.....	31
2.12.1 Actividades de la empresa.....	32
<b>CAPITULO III MARCO METODOLOGICO</b>	
3.1 enfoque o método de investigación.....	35
3.2 Tipo de investigación.....	35
3.3 Diseño de la investigación.....	35
3.4 Unidad, Muestra y Población de estudio.....	35
3.5 Identificación y operalizacion de variables de estudio.....	35
3.6 Instrumentos de recopilación de datos.....	35
3.7 Método de análisis de datos.....	36
3.8 Procedimiento de la investigación.....	36
<b>CAPITULO IV HALLAZGOS</b>	
4.1 Organización y presentación de datos.....	37
<b>CAPITULO V CONCLUSIONES</b>	
5.1CONCLUSIONES.....	45
<b>BIBLIOGRAFIA.....</b>	46
Anexos.....	47